

NanoCAN Changelog

Schrittmotorsteuerungen und Plug & Drive Motoren

NANOTEC ELEKTRONIK GmbH & Co. KG
Kapellenstraße 6
D-85622 Feldkirchen b. München

Tel. +49 (0)89-900 686-0
Fax +49 (0)89-900 686-50
Email info@nanotec.de

Inhaltsverzeichnis

1 Übersicht.....	3
2 Version 2.3.1.3 (Release 2013-07-09).....	4
2.1 Features.....	4
2.2 Bugfixes.....	4
3 Version 2.3.1.2 (Release 2013-06-25).....	5
3.1 Features.....	5
3.2 Bugfixes.....	5
4 Version 2.3.0.0 (nicht released).....	6
4.1 Features.....	6
4.2 Bugfixes.....	6
5 Version 2.2.0.0 (Release 2013-10-31).....	7
5.1 Features.....	7
5.2 Bugfixes.....	7
6 Version 2.0.0.2 (Release 19-07-2012).....	8
6.1 Features.....	8
6.2 Bugfixes.....	8

1 Übersicht

Dieses Dokument enthält eine Übersicht aller Änderungen, welche an NanoCAN durchgeführt wurden. NanoCAN ist eine Software zur Konfiguration und Steuerung von Nanotec Schrittmotorsteuerungen und Plug & Drive Motoren über CANOpen.

2 Version 2.3.1.3 (Release 2013-07-09)

2.1 Features

- Alle Komponenten der VC++ Runtime werden nun statisch gelinkt, um unabhängig von der Installierten msvcrt100.dll zu sein.

2.2 Bugfixes

- Korrektur PDO Handling: wenn ein NanoCan nicht bekanntes Objekt gemappt ist, wird dieses nun als nicht gemappt angezeigt.

3 Version 2.3.1.2 (Release 2013-06-25)

3.1 Features

- EDS Files der Steuerungen aktualisiert (neue Einträge im Object Dictionary)

3.2 Bugfixes

- Verwendung von Nanocan ohne installierte IXXAT Treiber
- Korrektur des Verhaltens des Buttons „Quick Stop“

4 Version 2.3.0.0 (nicht released)

4.1 Features

- Neuer Motortyp: BLDC mit Encoder
- Verbesserte CL-PID-Parameter für ST28XX-Motore

4.2 Bugfixes

- Default Daten für offline Betrieb hinterlegt
- Motordaten für DB57 korrigiert

5 Version 2.2.0.0 (Release 2013-10-31)

5.1 Features

- SMC136-L hinzugefügt
- cl Status auf closed loop Tab hinzugefügt

5.2 Bugfixes

- Timing im Homing Mode
- Fehler im Datei öffnen Dialog nach Firmwareupdate behoben

6 Version 2.0.0.2 (Release 19-07-2012)

6.1 Features

- Einstellmöglichkeit für den Drehgeber-Typ: ermöglicht die Verwendung von Drehgebern ohne Index und von Absolut-Drehgebern
- Verbesserte CL-PID-Parameter für ST28XX-Motore

6.2 Bugfixes

- Verbesserung der Funktion „Start Bootloader“: Funktion läuft ca. 2 min und kann über Button „Cancel“ abgebrochen werden → nützlich, wenn Steuerung weiter vom PC entfernt ist
- Verbesserung Firmware-Update: Timing-Verhalten bei bestimmten PC's und unter Windows 7